

工程統計-第三章

機率

0

第三章：機率

- 機率為事件發生機會(或可能性)的大小，利用機率原理，我們可以針對不確定性事件發生的可能性賦予一個量化的數值。

1

3.1 簡單事件與樣本空間

(Elementary Events and the Sample Space)

隨機試驗之所有可能結果之集合，稱為樣本空間
(Sample Space)。

硬幣出現正反面之樣本空間={正面，反面}

$\Pr[\text{事件}] = \text{事件集的大小}/\text{樣本空間大小}$

$\Pr[\text{事件}] = 0$ 不可能事件

$\Pr[\text{事件}] = 1$ 必然事件

互斥事件：兩事件沒有共同元素

2

3.2 複合事件之機率(Probabilities for Compound Events)

複合事件 (Compound Event) 糾由兩種或兩個以上的簡單事件的組合。複合事件的運算最主要方式為

A:聯集 (Union, 或)

B:交集 (Intersection, 且)

C:機率加法法則 (Addition Law) 與

D:乘法法則 (Multiplication Law) 。

3

Example:

會員為大學部學生或主修電機系所學生的機率為 (參考圖 6-3)

$\Pr[\text{大學部學生 或 主修電機系所學生}]$

$$= \Pr[UG \text{ 或 } EE] = \Pr[UG \cup EE] = \frac{26}{38}$$

$\Pr[\text{大學部學生 且 主修電機系所學生}]$

$$= \Pr[UG \text{ 且 } EE] = \Pr[UG \cap EE] = \frac{5}{38}$$

4

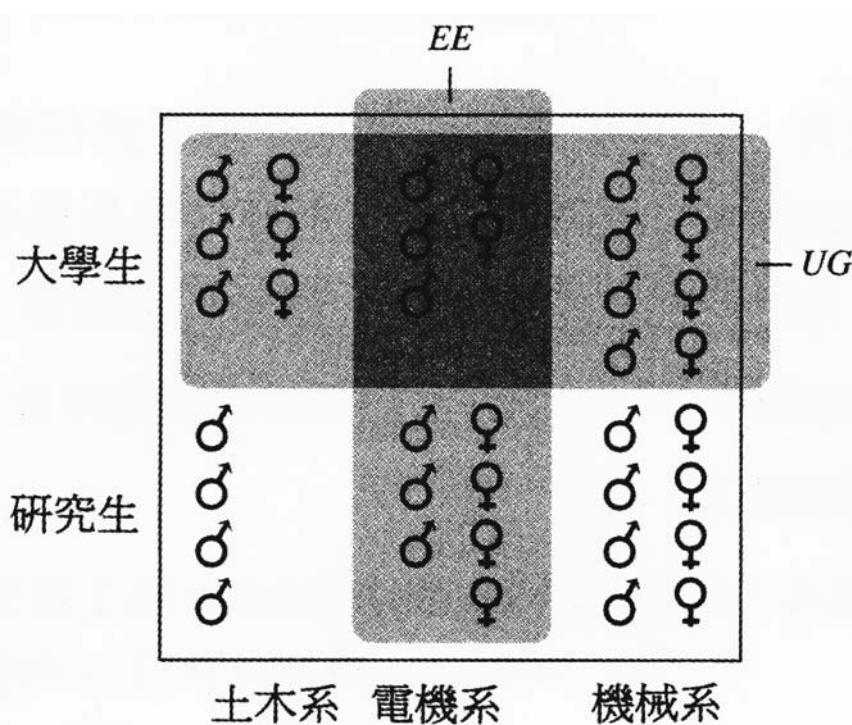


圖 6-3 隨機挑選學會會員之樣本空間

5

聯合機率 (Joint Probability)

兩個或兩個以上的事件，透過交集（且）或聯集（或）所構成的事件之發生機率，

6.2.2 加法法則(The Additional Law)

互斥事件加法法則為下式：

$$\Pr[A \text{ 或 } B] = \Pr[A] + \Pr[B]$$

6

3.2.3 加法法則通式(General Addition Law)

加法法則通式求得

$$\Pr[A \text{ 或 } B] = \Pr[A] + \Pr[B] - \Pr[A \cap B]$$

3.2.4 餘事件之加法法則 (Application to Complementary Events)

事件 A 的餘事件 (Complementary Event)，表示所有不屬於 A 的元素所組成的集合

$$\begin{aligned}\Pr[A \text{ 或 非 } A] &= \Pr[A] + \Pr[\text{非 } A] = 1 \\ \Pr[A] &= 1 - \Pr[\text{非 } A]\end{aligned}$$

7

3.2.5 統計獨立 (Statistical Independence)

當兩個事件間，任一事件發生與否皆不影響另一事件發生的機率，這項特性稱為統計獨立 (Statistically Independent) ，此二事件為獨立事件 (Independent Event) 。

3.2.6 獨立事件之乘法法則

(The Multiplication Law for Independent Events)

當事件互為獨立時，聯合事件交集的機率為各事件機率之乘積，可表為下式：

$$\Pr[A \cap B] = \Pr[A \text{ 且 } B] = \Pr[A] \times \Pr[B]$$

8

3.3 條件機率 (Conditional Probability)

條件機率 (Conditional Probability) 是指在另一事件發生的情況下，某一事件將發生的機率。

$$\Pr[\text{下雨} / \text{烏雲密佈}] = 0.90$$

表示當烏雲密佈發生後，下雨發生機率
(此時機率值為0.90)

在B事件發生下，為事件A發生的條件機率之公式定義如下

$$\Pr[A|B] = \frac{\Pr[A \text{ 且 } B]}{\Pr[B]} = \frac{\Pr[A \cap B]}{\Pr[B]}$$

9

3.3.1 獨立事件之條件機率

(Establishing Independence by Comparing Probabilities)

當 $\Pr[A|B] = \Pr[A]$ 或 $\Pr[B|A] = \Pr[B]$ ，

或 $\Pr[A \cap B] = P(A) \cdot P(B|A) = P(A) \cdot P(B)$ ，

則稱 A 與 B 兩事件為統計獨立(Statistically Independent)。

10

3.4 乘法法則、機率樹及抽樣

3.4.1 乘法法則之通式(The General Multiplication Law)

事件 A 與 B 是互依

$$\Pr[A \text{ 且 } B] = \Pr[A \cap B] = \Pr[A] \times \Pr[B|A]$$

因為事件 $A \cap B$ 與 $B \cap A$ 是相同的，故

$$\Pr[A \text{ 且 } B] = \Pr[B] \times \Pr[A|B]$$

11

3.4.2 機率樹狀圖(The Probability tree Diagram)

機率樹（Probability Tree），是一種分析事件發生過程及機率的圖解方法。利用機率樹可協助我們將聯合事件的關係清楚地表達出來。

12

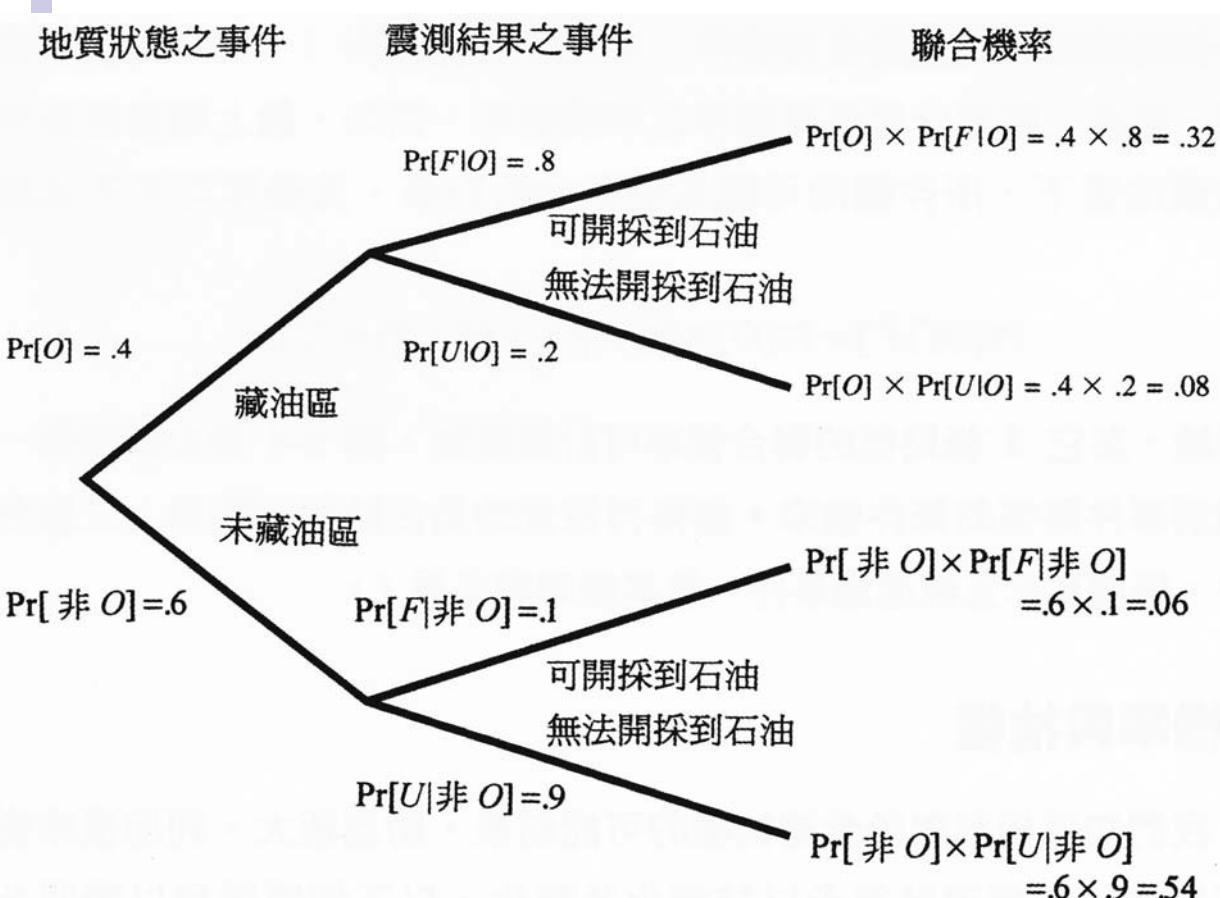


圖 6-4 石油探測的機率樹

3.5 系統可靠度的預測

(Predicting the Reliability of System)

機率的另一個重要的應用是在於以機率來預測整個系統的可靠度（Reliability）。

3.5.1 串聯系統 (System with Series Components)

串聯系統（Series System）是由系統中各單元或元件首尾相接，以使得所有單元均可完全正常運作的一種系統。

14

此乃因為各單元間列為獨立事件之故，即

$$R_s(t) = R_1(t)R_2(t)\dots R_n(t)$$

$$R_s(t) = 0.90(0.80)(0.95) = 0.684$$

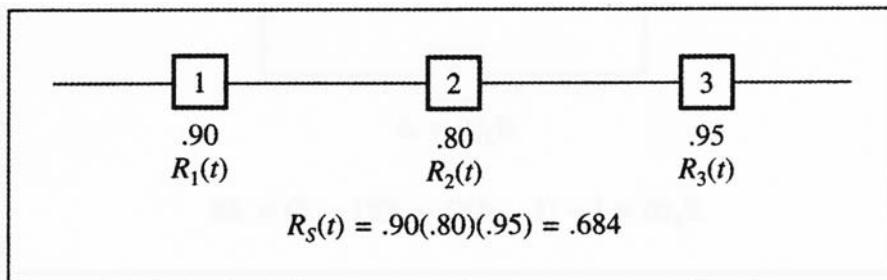


圖 6-7 串聯系統的邏輯圖

15

3.5.2 並聯系統 (System with Parallel Components)

並聯系統 (Parallel System) 的特徵為：只要系統中有任一單元可保持正常運作，則此系統亦可繼續正常運作。

系統的可靠度等於1減去系統失效的機率。即

$$R_S(t) = 1 - [1 - R_1(t)][1 - R_2(t)] \dots [1 - R_n(t)]$$

已知圖6-8各單元之可靠度為 $R_1(t) = 0.4$, $R_2(t) = 0.5$, $R_3(t) = 0.6$, 故該系統的可靠度為

$$R_S(t) = 1 - (1 - 0.4)(1 - 0.5)(1 - 0.6) = 1 - 0.12 = 0.88$$

16

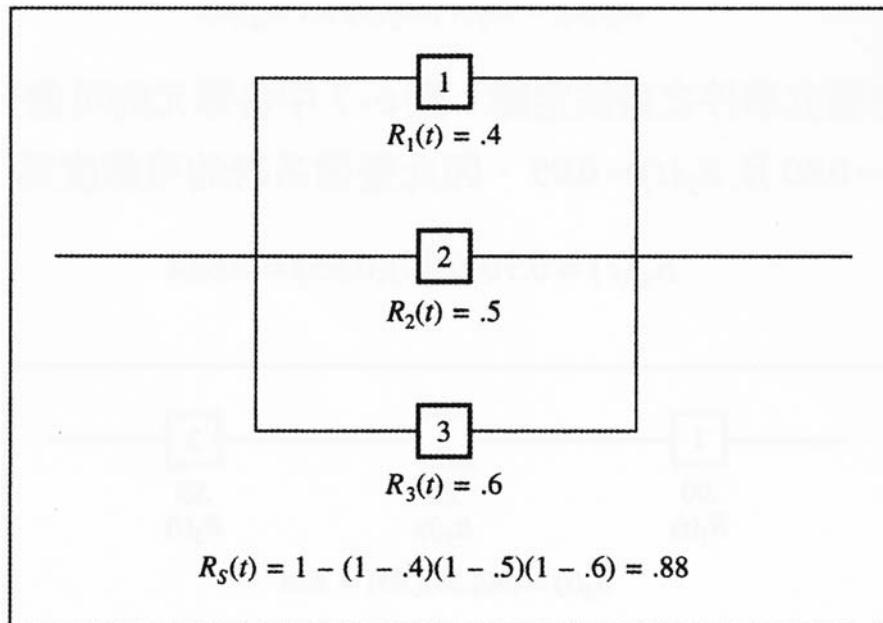


圖 6-8 並聯系統的邏輯圖

17

3.5.3 系統可靠度的提升 (Increasing System Reliability)

如何提高系統的可靠度，以確保系統的穩定度。通常常考慮的兩種方式為

- (1) 設法提高系統中各單元的可靠度。
- (2) 重複使用相同的單元（通常為可靠度較高者），使其構成一並聯的次系統，此時整個系統稱為重覆或多餘系統（Redundant System）。

$$1 - [1 - R_2(t)][1 - R_2(t)] = 1 - (1 - 0.8)(1 - 0.8) = 0.96$$

18

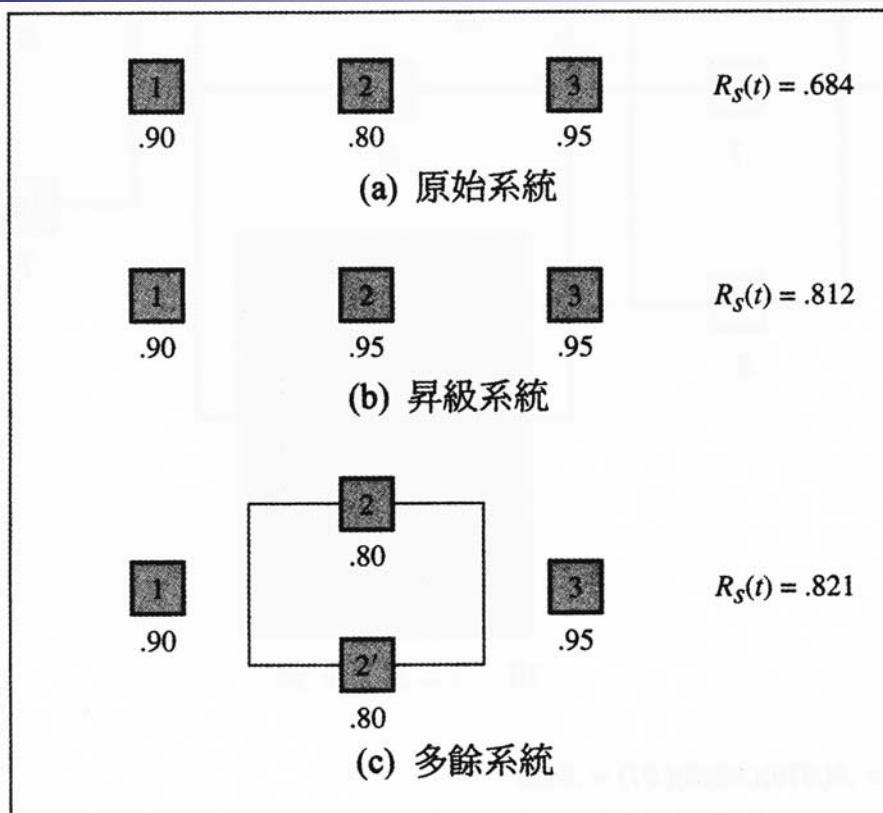


圖 6-9 兩種增加系統可靠度方式的示意圖

19